

Fale z tarciem (waves with friction)

Wstęp do modelowania komputerowego

Adrianna Saribekyan, Ewelina Kowal, Maciej Kucharski

18 stycznia 2022

Spis treści

1	Wiadomości wstępne	2
1.1	Wstęp teoretyczny	2
1.1.1	Fale z oporem	2
1.1.2	Fale dla zmiennych napięć i gęstości	2
1.2	Pochodna kształtu krzywej łańcuchowej	3
2	Implementacja algorytmów w Pyhonie	4
2.1	Rozwiązanie równania falowego dla przypadku z tarcie	4
2.1.1	Rozwiązanie przy użyciu biblioteki <i>vpython</i>	4
2.1.2	Rozwiązanie przy użyciu biblioteki <i>matplotlib</i>	5
2.2	Rozwiązanie równania falowego na krzywej łańcuchowej z tarcie	7
3	Bibliografia	10

1 Wiadomości wstępne

1.1 Wstęp teoretyczny

1.1.1 Fale z oporem

W rzeczywistych warunkach drgania nie trwają wiecznie, ponieważ w prawdziwym świecie występuje zjawisko oporu. Wyobraźmy sobie strunę drgającą w lepkim ośrodku takim jak powietrze. W przybliżeniu możemy założyć, że siła oporu jest skierowana w stronę przeciwną do pionowej prędkości tej struny i jest ona proporcjonalna do wartości szybkości oraz długości struny:

$$F_f \simeq -2\kappa\Delta x \frac{\partial y}{\partial t} \quad (1)$$

gdzie κ to stała proporcjonalna do lepkości ośrodka w którym struna wibruje.

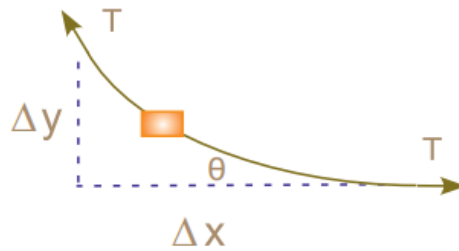
Wprowadzając wyliczoną siłę oporu (1) do równania ruchu otrzymujemy nowe równanie fali:

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} - \frac{2\kappa}{\rho} \frac{\partial y}{\partial t} \quad (2)$$

gdzie c to szybkość rozchodzenia się zaburzenia wzdłuż fali, a ρ to gęstość ośrodka.

1.1.2 Fale dla zmiennych napięć i gęstości

Fale poruszają się wolniej w rejonach o dużej gęstości i szybciej w rejonach o wysokim napięciu. Jeśli gęstość wzrasta, rośnie również napięcie, aby przyspieszyć większą masę. $T \neq const$



Rysunek 1: Różnicowy element struny pokazujący, w jaki sposób przemieszczenie struny prowadzi do siły przywracającej.

$$\frac{\partial}{\partial x} = [T(x) \frac{\partial y(x,t)}{\partial x}] \delta x = p(x) \delta x \frac{\partial^2 y(x,t)}{\partial t^2},$$

$$\frac{\partial T(x)}{\partial x} \frac{\partial y(x,t)}{\partial x} + T(x) \frac{\partial^2 y(x,t)}{\partial x^2} = p(x) \frac{\partial^2 y(x,t)}{\partial t^2}$$

Załóżmy, że gęstość i napięcia są proporcjonalne:

$$p(x) = p_0 e^{\alpha x}, T(x) = T_0 e^{\alpha x} \quad (3)$$

Proporcjonalność jednak okazuje się tutaj jedynie przybliżeniem. Po podstawieniu do równania 4 otrzymujemy:

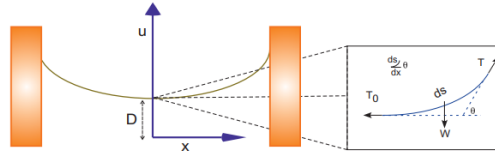
$$\frac{\partial^2 y(x,t)}{\partial x^2} + \alpha \frac{\partial y(x,t)}{\partial x} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 y(x,t)}{\partial t^2}, c^2 = \frac{T_0}{p_0} \quad (4)$$

Odpowiednie równanie różniczkowe wynika z zastosowania przybliżeń różnic centralnych dla pochodnych:

$$y_{i,j+1} = 2y_{i,j} - y_{i,j-1} \frac{\alpha c^2 (\Delta t)^2}{2\Delta x} [y_{i+1,j} - y_{i,j}] + \frac{c^2}{c^2} [y_{i+1,j} - y_{i,j} - 2y_{i,j}] \quad (5)$$

$$y_{i,2} = y_{i,1} + \frac{c^2}{c^2} [y_{i+1,1} + y_{i-1,1} - 2y_{i,1}] + \frac{\alpha c^2 (\Delta t)^2}{2\Delta x} [y_{i+1,1} - y_{i,1}] \quad (6)$$

Do tego momentu ignorowaliśmy wpływ grawitacji na kształt i napięcie naszej struny, co sprawdza się gdy struna posiada nieduże ugięcie. Jeśli jednak struna jest masywna, powiedzmy, jak łańcuch lub ciężki kabel, ugięcie w środku spowodowane grawitacją może być dość duże (jak na rysunku poniżej), a wynikające z tego zmiany kształtu i naprężenia muszą zostać uwzględnione w równaniu fali.



Rysunek 2: Jednolita struna i wykres rozkładania sił.

Ponieważ napięcie nie jest już jednolite, fale przemieszczają się szybciej w pobliżu końców struny, które są bardziej naprężone, ponieważ muszą utrzymać cały ciężar struny.

1.2 Pochodna kształtu krzywej łańcuchowej

Rozważmy strunę o jednolitej gęstości ρ na którą działa grawitacja. Najpierw musimy rozwiązać problem w stanie statycznym i określić kształt $u(x)$ (kształt struny w stanie równowagi) oraz napięcie $T(x)$. Na rysunku (Rys.2) widać, że fragment o długości s i masie W jest równoważony przez pionową składową napięcia T . Napięcie pionowe T_0 jest natomiast równoważone przez poziomą składową T :

$$T(x)\sin\Theta = W = \rho g s \wedge T(x)\cos\Theta = T_0 \rightarrow \tan\Theta = \frac{\rho g s}{T_0} \quad (7)$$

Przekształcamy równanie (7), zamieniając $\tan\Theta$ na pochodną $\frac{du}{dx}$ i różniczkujemy ze względu na x :

$$\frac{du}{dx} = \frac{\rho g}{T_0} s \rightarrow \frac{d^2 u}{dx^2} = \frac{\rho g}{T_0} \frac{ds}{dx} \quad (8)$$

Podstawiając za $ds = \sqrt{dx^2 + du^2}$ otrzymujemy nasze równanie różniczkowe:

$$\frac{d^2 u}{dx^2} = \frac{1}{D} \frac{\sqrt{dx^2 + du^2}}{dx} = \frac{1}{D} \sqrt{1 + \left(\frac{du}{dx}\right)^2} \quad (9)$$

gdzie $D = \frac{T_0}{\rho g}$ to stała wyrażana przez jednostkę długości.

Możemy zauważyć, że równanie (9) jest równaniem krzywej łańcuchowej i jego rozwiązaniem jest:

$$u(x) = D \cosh \frac{x}{D} \quad (10)$$

Rysunek (Rys.2) ustaliliśmy tak, że $x = 0$ leży w centrum struny, $y = D$ oraz $T = T_0$. Z równania (10) wynika, że $s = D \frac{du}{dx}$.

Podstawiając wzór (10) do tego właśnie wzoru na s otrzymujemy równanie dla $s(x)$ oraz następnie (za pomocą równania (7)) dla $T(x)$:

$$s(x) = D \sinh \frac{x}{D} \rightarrow T(x) = T_0 \frac{ds}{dx} = \rho g u(x) = T_0 \cosh \frac{x}{D} \quad (11)$$

To właśnie ta obliczona przez nas zmiana w napięciu powoduje zmianę prędkości fali dla różnych pozycji na strunie.

2 Implementacja algorytmów w Pyhonie

2.1 Rozwiązanie równania falowego dla przypadku z tarcie

2.1.1 Rozwiązanie przy użyciu biblioteki *vpython*

Pierwszy kod przedstawiający rozwiązanie równania falowego dla przypadku z tarcie rozpoczęliśmy od zaimportowania potrzebnych bibliotek. *Vpython* pozwala tworzyć grafiki 3D oraz wywoływać je w oknie. Użyte zostały również *IPython.display* oraz *numpy*.

Kolejnym krokiem było określenie atrybutów graficznych - okna wyświetlania (wiersz 5), *vibst*, czyli struny (vibrating) oraz kulek, w tym ich pozycji (6-12).

```
1 from vpython import *
2     from IPython.display import display
3 import numpy as np
4
5 g = display(width = 600, height = 300, title = 'Vibrating string')
6 vibst = curve(x = list(range(0, 100)), y = list(range(0, 100)), color = color.yellow)
7
8 ball1 = sphere(pos = vector(100,0, 0), color = color.red, radius = 2)
9 ball2 = sphere(pos = vector(-100,0, 0), color = color.red, radius = 2)
10 ball1.pos
11 ball2.pos
12 vibst.radius = 1.0
13
```

Rysunek 3: Wiersze 1-13 programu rozwiązującego równanie fali z tarcie przy użyciu biblioteki *vpython*.

Następnie zostały zdefiniowane stałe zgodnie z informacjami w treści zadania (14-21). W wierszu 23 została stworzona tablica zer odpowiadająca ilości x -ów oraz t . Następnie przeszliśmy do trzech pętli *for*, gdzie tablica została zapełniona dla początkowych wartości czasu (24-30). Następnie w oknie zostaje narysowana struna (31).

```
14 rho = 0.01 # string density
15 ten = 40. # string tension
16 c = sqrt(ten/rho) # Propagation speed
17 cl = c # CFL criterium
18 ratio = c*c/(cl*cl)
19 k = 30 # kappa
20 ro = 10 # density
21 delta_t = 0.0001 # dt
22
23 xi = np.zeros((101,3), float) # 101 x's & 3 t's
24 for i in range(0, 81):
25     xi[i, 0] = 0.00125*i;
26 for i in range(81, 101):
27     xi[i, 0] = 0.1 - 0.005*(i - 80) #IC
28 for i in range(0, 100): # 1st t step
29     vibst.x[i] = 2.0*i - 100.0 #assign, scale x
30     vibst.y[i] = 300.*xi[i, 0] #assign, scale y
31 vibst.pos # draw string
```

Rysunek 4: Wiersze 14-31 programu rozwiązującego równanie fali z tarcie przy użyciu biblioteki *vpython*.

W wierszu 34 przeszliśmy do zapisania wartości w tablicy dla kolejnych (późniejszych) wartości czasu. W wierszach 35 oraz 39 widzimy odpowiednio przedstawione równanie falowe z elementem zawierającym tarcie.

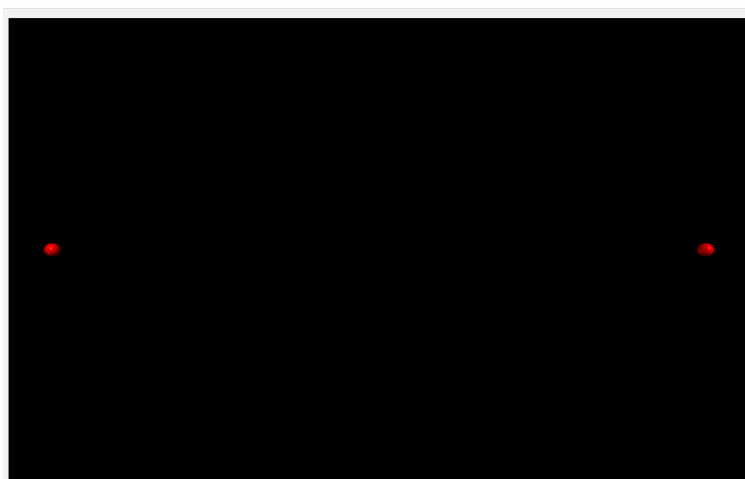
```

33 # Later time steps
34 for i in range(1, 100):
35     xi[i, 1] = xi[i, 0] + 0.5*ratio*(xi[i+1, 0] + xi[i-1, 0] - 2*xi[i, 0]) - 0.5 * k / ro * (xi[i, 2]-xi[i, 0]) / delta_t
36 while 1: #continue plotting till user quits
37     rate(50) #delays plotting, (bigger = slower)
38     for i in range(1, 100):
39         xi[i, 2] = 2.*xi[i, 1] - xi[i, 0] + ratio * (xi[i+1, 1]+ xi[i-1, 1] - 2*xi[i, 1]) - 0.5 * k / ro * (xi[i, 2]-xi[i, 0]) / delta_t
40     for i in range(1, 100):
41         vibst.x[i] = 2.*i - 100.0 # scaled x
42         vibst.y[i] = 300.*xi[i, 2] # scaled y
43     vibst # vibst.pos
44     for i in range(0, 101):
45         xi[i, 0] = xi[i, 1] #recycle array
46         xi[i, 1] = xi[i, 2]
47
48     print("Done!")

```

Rysunek 5: Wiersze 33-48 programu rozwiązującego równanie fali z tarcieniem przy użyciu biblioteki *vpython*.

Wydruk naszego rozwiązania w oknie wywołanym dzięki funkcji *vpython* wygląda następująco.



Rysunek 6: Działanie programu rozwiązującego równanie fali z tarcieniem przy użyciu biblioteki *vpython*.

W związku z problemem wbudowanej w bibliotekę *vpython* funkcji *pos*, nie została narysowana struna, a jedynie kulki (węzły).

```

Traceback (most recent call last):
  File "C:\Users\ANI\PycharmProjects\modelowanieprojekt2\venv\wave.py", line 31, in <module>
    vibst.pos # draw string
  File "C:\Users\ANI\PycharmProjects\modelowanieprojekt2\venv\lib\site-packages\vpython\vpython.py", line 1966, in pos
    raise AttributeError('object does not have a "pos" attribute')
AttributeError: object does not have a "pos" attribute

```

Rysunek 7: Błąd programu rozwiązującego równanie fali z tarcieniem przy użyciu biblioteki *vpython*.

2.1.2 Rozwiązanie przy użyciu biblioteki *matplotlib*

Drugi kod przedstawiający rozwiązanie równania falowego dla przypadku z traciem rozpoczęliśmy od zaimportowania potrzebnych bibliotek. *matplotlib.animation* pozwala tworzyć animacje. Użyte zostały również *matplotlib.pyplot* oraz *numpy*.

W wierszach 5-14 określiliśmy wartości stałych.

```

1  from numpy import *
2  import numpy as np, matplotlib.pyplot as plt
3  import matplotlib.animation as animation
4
5  rho = 0.01;
6  ten = 40.;
7  c = sqrt(ten / rho)
8  cl = c;
9  ratio = c * c / (cl * cl)
10 xi = np.zeros((101, 3), float)
11 k = range(0, 101)
12 dt = 0.0001
13 kappa = 30
14 ro = 10
15
16

```

Rysunek 8: Wiersze 1-16 programu rozwiązującego równanie fali z tarciem przy użyciu biblioteki *matplotlib*.

Następnie została stworzona funkcja, gdzie znajdują się tablice z określonymi wartościami dla początkowych etapów czasu (17-19). Kolejno zdefiniowano funkcję *animate*, gdzie w pętli widzimy równanie falowe zawierające dodatkowo składnik odpowiadający za tarcie (22-29).

```

17 def Initialize():
18     for i in range(0, 81): xi[i, 0] = 0.00125 * i
19     for i in range(81, 101): xi[i, 0] = 0.1 - 0.005 * (i - 80)
20
21
22 def animate(num):
23     for i in range(1, 100):
24         xi[i, 2] = 2. * xi[i, 1] - xi[i, 0] + ratio * (xi[i + 1, 1] + xi[i - 1, 1] - 2 * xi[i, 1]) - 0.5 * kappa / ro * (xi[i, 2] - xi[i, 0]) / dt
25         line.set_data(k, xi[k, 2])
26         for m in range(0, 101):
27             xi[m, 0] = xi[m, 1]
28             xi[m, 1] = xi[m, 2]
29         return line
30
31

```

Rysunek 9: Wiersze 17-31 programu rozwiązującego równanie fali z tarciem przy użyciu biblioteki *matplotlib*.

W wierszy 32 zostaje wywołana funkcja *Initialize*. Kolejnymi krokami są graficzne ustawienia oraz pętla gdzie liczone są kolejne wartości równania falowego z tarciem. Na końcu widzimy użycie animacji na zmiennej przechowującej wykres oraz wyświetlanie końcowego wykresu.

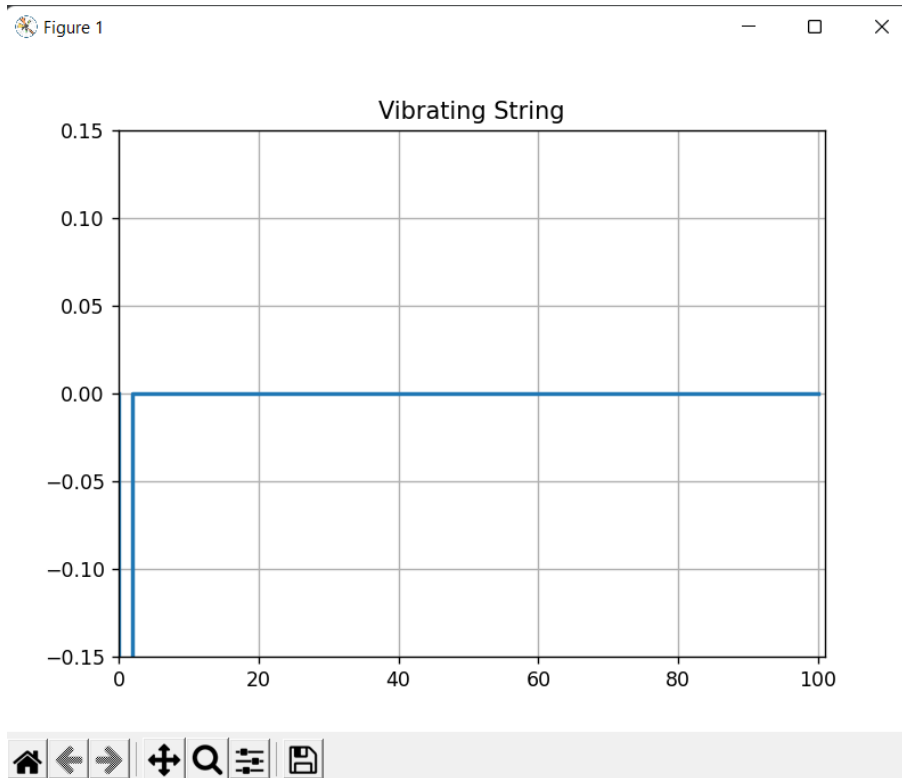
```

32 Initialize()
33 fig = plt.figure()
34 ax = fig.add_subplot(111, autoscale_on=False, xlim=(0, 101), ylim=(-0.15, 0.15))
35 ax.grid()
36 plt.title("Vibrating String")
37 line, = ax.plot(k, xi[k, 0], lw=2)
38 for i in range(1, 100):
39     xi[i, 1] = xi[i, 0] + 0.5 * ratio * (xi[i + 1, 0] + xi[i - 1, 0] - 2 * xi[i, 0]) - 0.5 * kappa / ro * (xi[i, 2] - xi[i, 0]) / dt
40
41 anim = animation.FuncAnimation(fig, animate, 1)
42 plt.show()
43 print("finished")

```

Rysunek 10: Wiersze 32 -43 programu rozwiązującego równanie fali z tarciem przy użyciu biblioteki *matplotlib*.

Wynikiem tego programu jest poniższy wykres. W związku z nieprawidłowym działaniem funkcji odpowiadającej za animację, dostajemy jedynie wykres.



Rysunek 11: Wynik programu rozwiązującego równanie fali z tarciem przy użyciu biblioteki *matplotlib*.

2.2 Rozwiązanie równania falowego na krzywej łańcuchowej z tarciem

Trzeci kod przedstawiający rozwiązanie równania falowego na krzywej łańcuchowej z tarciem rozpoczęliśmy od zaimportowania potrzebnych bibliotek. *matplotlib.pyplot* oraz *numpy*.

W wierszach 4-10 określiliśmy wartości stałych. Następnie stworzyliśmy puste tablice, które posłużą do wygenerowania wykresu (12-13) oraz tablicę składającą się z zer (15) i otworzyliśmy do zapisu danych dwa pliki *.txt*. Jeśli nie ma takich plików, zostaną stworzone (16).

```

1  from numpy import *
2  import matplotlib.pyplot as plt
3
4  dt = 0.0001
5  dx = 0.01
6  T = 40. #tension
7  rho = 0.1 # density
8  maxtime = 100
9  kappa = 30
10 D = T/(rho*9.8)
11
12 xx = []
13 yy = []
14
15 x = zeros((512,3), float) # (x,t)
16 q = open('CatFrict.dat', 'w'); rr=open('Catfunct.dat', 'w+t')
17

```

Rysunek 12: Wiersze 1-17 programu rozwiązującego równanie fali na krzywej łańcuchowej z tarciem.

Następnie zostały stworzone funkcje zapisujące do tablic wartości dla początkowych kroków czasu *t*.


```

18     for i in range (0,101):
19         x[i][0] = -0.08*sin(pi*i*dx)
20
21     for i in range (1,100): # First step
22         x[i][1]=(dt*(T/rho)*((x[i+1][0]-x[i][0])
23             /dx*(exp((i-50)*dx/D)
24             -exp(-(i-50)*dx/D))/D + (exp((i-50)*dx/D)
25             +exp(-(i-50)*dx/D))*(x[i+1][0]+x[i-0][0]
26             -2.0*x[i][0]))/(pow(dx,2)))
27         -2*kappa*x[i][0]+2*x[i][0]/dt)/ (2*kappa+(2./dt))
28

```

Rysunek 13: Wiersze 18-28 programu rozwiązującego równanie fali na krzywej łańcuchowej z tarciami.

Natępnie została stworzona pętla, gdzie do tablic zostają wpisane wartości dla kolejnych kroków czasu. Widzimy również, że w liniach 44 oraz 46 do plików zostają wpisane wartości. Natomiast w wierszach 48 i 49 dodajemy do tablic kolejne wartości.

```

29     for k in range (0,300): # next steps
30         for i in range (1,100):
31             x[i][2]=(dt*(T/rho)*((x[i+1][1]-x[i][1])
32                 /dx*(exp((i-50)*dx/D)-exp(-(i-50)*dx/D))/D
33                 +(exp((i-50)*dx/D)+exp(-(i-50)*dx/D))*
34                 (x[i+1][1]+x[i-1][1]-2.0*x[i][1]))/(pow(dx,2)))
35                 -2*kappa*x[i][1]
36                 -(-2*x[i][1]+x[i][0])/dt)/(2*kappa+(1./dt))
37         for i in range(1, 101):
38             x[i][0] = x[i][1]
39             x[i][1] = x[i][2]
40             if (k % 4 == 0 or k == 0):
41                 for i in range(0, 100):
42                     a1 = exp((i - 50.) * dx / D)
43                     a2 = exp(-(i - 50.) * dx / D)
44                     rr.write("%7.3f" % (D * (a1 + a2)))
45                     rr.write("\n")
46                     q.write('%7.3f' % (x[i, 2]))
47                     q.write("\n")
48                 xx += [D * (a1 + a2)]
49                 yy += [x[i, 2]]
50                 q.write("\n");
51                 rr.write("\n");

```

Rysunek 14: Wiersze 29-51 programu rozwiązującego równanie fali na krzywej łańcuchowej z tarciami.

W ostatnim etapie zamykamy pliki (53-54) oraz generujemy wykres (57-58).

```

52
53     rr.closed
54     q.closed
55     print("data stored in CatFrict.dat and CatFunct.dat")
56
57     plt.plot(xx,yy)
58     plt.show()

```

Rysunek 15: Wiersze 52-58 programu rozwiązującego równanie fali na krzywej łańcuchowej z tarciami.

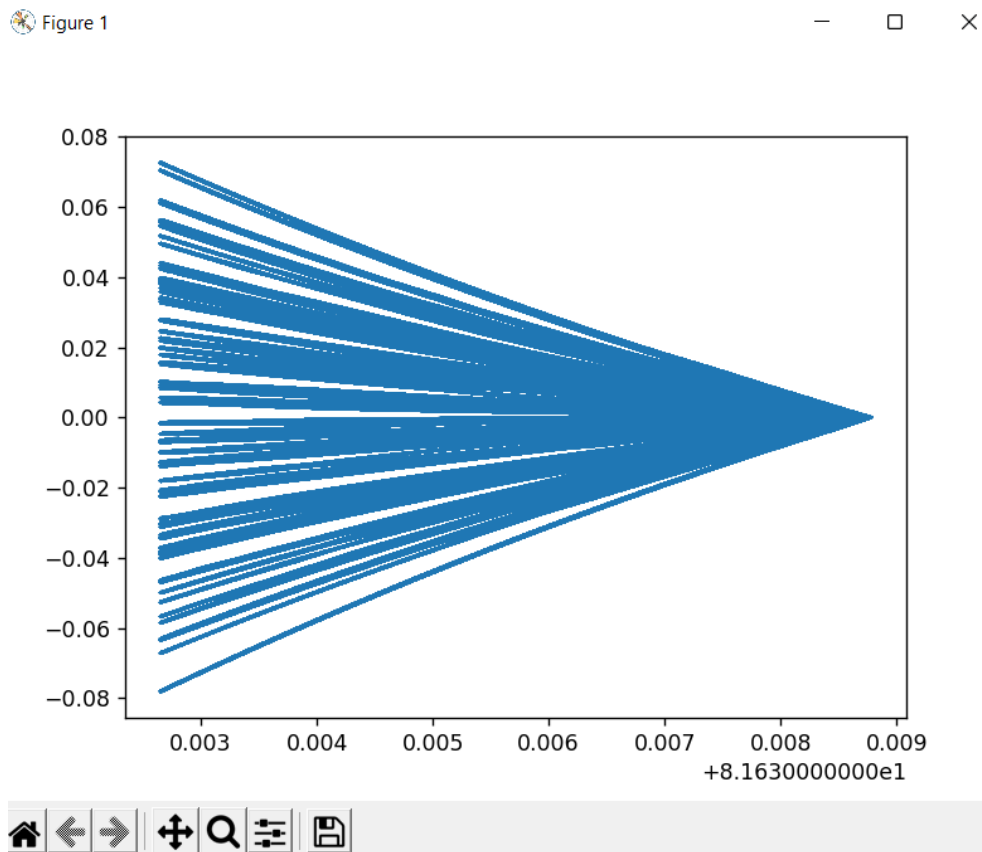
Zgodnie z założeniem, w plikach znajdują się dane wyliczone w programie.

```
0.000
-0.003
-0.005
-0.008
-0.010
-0.012
-0.015
-0.017
-0.020
-0.022
-0.024
-0.027
-0.029
-0.031
-0.033
-0.036
-0.038
-0.040
-0.042
-0.044
-0.046
-0.048
-0.050
-0.052
-0.054
-0.055

81.639
81.639
81.638
81.638
81.638
81.638
81.637
81.637
81.637
81.637
81.637
81.636
81.636
81.636
81.636
81.636
81.636
81.635
81.635
81.635
81.635
81.635
81.635
81.635
81.634
81.634
```

Rysunek 16: Wynik (zapisane wartości) programu rozwiązującego równanie fali na krzywej łańcuchowej z tarciem.

Wygenerowany wykres stworzony z danych wyliczonych w programie (te same dane, co w plikach .txt) wygląda jak poniżej.



Rysunek 17: Wynik (wykres) programu rozwiązującego równanie fali na krzywej łańcuchowej z tarciem.

3 Bibliografia

Literatura

[1] http://kfe.fjfi.cvut.cz/kucharik/edu/PF/1/lit/Landau_Paez-CP_Python-2018.pdf