

Algebry Liego i reprezentacje bozonowe oraz fermionowe

Wiktor Chojnacki, Wojciech Noga, Jarosław Czepczor

Grupa Liego

Grupa Liego – grupa, która jest zarazem gładką rozmaitością (obiektem geometrycznym, który lokalnie ma strukturę przestrzeni wektorowej). Przykładem grupy Liego jest grupa obrotów przestrzeni trójwymiarowej. Grupy Liego są często spotykane w analizie matematycznej, fizyce i geometrii.

Algebra Liego

Z każdą grupą Liego G możemy powiązać algebrę Liego nad przestrzenią wektorową styczną do przestrzeni G w jedynce (elemente neutralnym). Nieformalnie możemy myśleć o elementach algebry Liego jako o elementach grupy, które są „nieskończenie blisko” jedynki. Takie przekształcenie grupy Liego w algebrę Liego następuje poprzez linearyzację grupy.

Linearyzacja ciągłej grupy Liego

Konstrukcja jest stosunkowo prosta, gdy tylko jawna parametryzacja podstawowej różnorodności i wyrażenie dla prawa kompozycji grupowej są dostępne. W szczególności, w przypadku grup macierzowych mnożenie macierzy, można zbudować algebrę Liego bezpośrednio dla grup macierzy Liego.

Przykład linearyzacji

Zwykłe i wygodne jest parametryzowanie grupy Liego, aby pochodzenie układu współrzędnych było odwzorowywane na tożsamość grupy.

$$(a, b, c) \longrightarrow M(a, b, c) = \begin{bmatrix} a+1 & b \\ c & \frac{bc+1}{a+1} \end{bmatrix}$$

Linearyzacja

Przykład linearyzacji cd

Grupa jest linearyzowana poprzez badanie sąsiedztwa tożsamości. Dokonuje się tego, pozwalając, aby parametry (a, b, c) stały się nieskończenie małe i rozszerzyły działanie grupy pod względem tych nieskończenie małych do pierwszego rzędu

$$(a, b, c) \longrightarrow (\delta a, \delta b, \delta c) \longrightarrow M(\delta a, \delta b, \delta c) = \begin{bmatrix} 1 + \delta a & \delta b \\ \delta c & \frac{1 + \delta b \delta c}{1 + \delta a} \end{bmatrix}$$

Linearyzacja przy nieskończenie małych elementach

Przykład linearyzacji cd cd

Podstawowymi wektorami w algebrze Liego są nieskończenie małe współczynniki pierwszego rzędu. W tym przypadku wektorami podstawowymi są macierze 2×2 .

$$(a, b, c) \longrightarrow (\delta a, \delta b, \delta c) \longrightarrow M(\delta a, \delta b, \delta c) = \begin{bmatrix} 1 + \delta a & \delta b \\ \delta c & 1 - \delta a \end{bmatrix}$$

$$X_a = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = \left. \frac{\partial M(a, b, c)}{\partial a} \right|_{(a,b,c)=(0,0,0}$$

$$X_b = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \left. \frac{\partial M(a, b, c)}{\partial b} \right|_{(a,b,c)=(0,0,0}$$

$$X_c = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \left. \frac{\partial M(a, b, c)}{\partial c} \right|_{(a,b,c)=(0,0,0}$$

Podstawowe wektory przy linearyzacji

Mapy linearyzacji: EXP

Założmy, że X jest operatorem w algebrze Liego. Jeśli ϵ jest małą liczbą rzeczywistą to $I + \epsilon X$ przedstawia element w naszej grupie blisko tożsamości. Wielokrotnie oddalając się od tożsamości możemy zapisać, że:

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{k} X\right)^k = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{X^n}{n!} = \text{EXP}(X)$$

Przykład EXP

Weźmy taki wektor X , że:

$$X = aX_a + bX_b + cX_c = \begin{bmatrix} a & b \\ c & -a \end{bmatrix}$$

$EXP(X)$ możemy zapisać jako:

$$EXP(X) = EXP(aX_a + bX_b + cX_c) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \begin{bmatrix} a & b \\ c & -a \end{bmatrix}^n$$

Własności algebry Liego

1. Operatory w algebrze Liego tworzą liniową przestrzeń wektorową.

$$X \in \mathfrak{g}, Y \in \mathfrak{g}, \alpha X + \beta Y \in \mathfrak{g}$$

2. Komutator dwóch operatorów znajduje się w algebrze Liego.

$$X \in \mathfrak{g}, Y \in \mathfrak{g}, [X, Y] \in \mathfrak{g}$$

3. Operatory spełniają tożsamość Jakobiego.

$$[X, [Y, Z]] + [Y, [Z, X]] + [Z, [X, Y]] = 0$$

Słabe struktury algebry Liego

Wektory bazowe, mogą być wyrażone jako liniowa superpozycja tych wektorów:

$$[X_i, X_j] = C_{ij}^k X_k$$

Współczynniki $C_{ij}^k X_k$ to stałe struktury algebry Liego. Z antysymetryczności komutatora wynika antysymetryczność w stałej struktury, co oobrazuje nam ten przykład:

$$[X_i, X_j] + [X_j, X_i] = 0$$

Dla stałej struktury:

$$C_{ij}^k + C_{ji}^k = 0$$

Reprezentacja regularna

Jest to powiązanie macierzy $R(Z)$ z każdym elementem algebry Liego. Regularna reprezentacja n -wymiarowej algebry Liego jest zbiorem macierzy $n \times n$. Ta reprezentacja zawiera te same informacje co stałe struktury.

$$[Z, X_i] = R(Z)_i^j X_j$$

Dla regularnej reprezentacji wektora bazowego, mamy:

$$[Z, X_i] = R(X_i)_j^k X_k = C_{ij}^k X_k$$

Przykład reprezentacji regularnej

Prosta reprezentacja regularna Liego:

$$R(X) = R(aX_a + bX_b + cX_c) = aR(X_a) + bR(X_b) + cR(X_c) = \begin{bmatrix} 0 & -2b & 2c \\ -c & 2a & 0 \\ b & 0 & -2a \end{bmatrix}$$

Struktura algebry Liego

Pierwszym krokiem do problemu klasyfikacji jest odkrycie regularności reprezentacji algebry Liego pod zmianą bazy. Szukamy bazy, która przyniesie reprezentatywną macierz każdego elementu algebry Liego równocześnie do jednej z trzech form:

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \left(I + \frac{1}{k} X \right)^k = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{X^n}{n!} = \text{EXP}(X) \quad X = aX_a + bX_b + cX_c = \begin{bmatrix} a & b \\ c & -a \end{bmatrix} \quad \text{EXP}(X) = \text{EXP}(aX_a + bX_b + cX_c) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \begin{bmatrix} a & b \\ c & -a \end{bmatrix}^n$$

Nieregularna redukowalna
Półprostokątna w pełni redukowalna

Prosta nieredukowalna

Przykład

Nie jest możliwe zredukowanie równocześnie regularnej reprezentacji trzech generatorów $X_a, X_b,$ i X_c przy $\mathfrak{sl}(2; \mathbb{R})$ do niejednoznacznej, albo do uproszczonej formy. Jednak, grupa Euklidesowa $E(2)$ ze strukturą:

$$E(2) = \begin{bmatrix} \cos(\theta) & \sin(\theta) & t_1 \\ -\sin(\theta) & \cos(\theta) & t_2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

ma algebrę Liego z trzema nieskończenie małymi generatorami:

$$L_z = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad P_x = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad P_y = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

i regularną reprezentacją:

$$R(\theta L_z + t_1 P_x + t_2 P_y) = \begin{bmatrix} 0 & -\theta & 0 \\ \theta & 0 & 0 \\ -t_2 & t_1 & 0 \end{bmatrix}$$

Gdzie wiersze i kolumny są kolejno oznaczone jako wektory P_x, P_y oraz L_z . Ta regularna reprezentacja ma diagonalną strukturę blokową nieregularnej algebry Liego.

Inner product – uogólniony iloczyn skalarny zdefiniowany dla przestrzeni rzeczywistych

Ponieważ algebra Liego jest liniową przestrzenią wektorową, możemy nałożyć na nią wszystkie struktury, które sprawiają, że liniowe przestrzenie wektorowe są tak proste i wygodne w użyciu. Obejmują one iloczyny skalarne i odpowiednie wybory wektorów bazowych. Inner product w przestrzeni macierzy jest prosty do skonstruowania. Dobrze znany i użyteczny iloczyn skalarny występuje, gdy A, B są $p \times q$ macierzami czyli iloczynem skalarnym Hilberta–Schmidta.

$$(A, B) = \text{tr}A^\dagger B$$

Ten inner product jest dodatnio określony, gdy:

$$(A, A) = \sum_i \sum_j |A_i^j|^2 \geq 0 \quad = 0 \Rightarrow A = 0$$

Inner product

Jeśli zaadoptujemy iloczyn skalarny Hilberta–Schmidta na regularną reprezentację \mathfrak{g} , wtedy:

$$(X_i, X_j) = \text{tr}R(X_i)^\dagger R(X_j) = \sum_r \sum_s R(X_i)^{s*} R(X_j)_r = \sum_r \sum_s C_{ir}^{s*} C_{jr}^s$$

i nazywamy to formą Cartana–Killinga

Metryka Cartana–Killinga

Forma Cartana–Killinga jest szeroko stosowana w teorii klasyfikacji algebr Liego. Miarę Cartana–Killinga można wykorzystać do dalszych udoskonaleń struktury algebry Liego. Przestrzeń wektorowa algebry Liego może być podzielona na trzy podprzestrzenie pod iloczynem skalarnym Cartana–Killinga. Inner product jest określony dodatnio, ujemnie określony i identyczny zero na tych trzech podprzestrzeniach:

$$\mathfrak{g} = V_+ + V_- + V_0$$

$$\mathfrak{g} \xrightarrow[\text{inner product}]{\text{Cartan–Killing}} \begin{cases} V_0 & \text{nilpotent invariant subalgebra} \\ V_- & \text{compact subalgebra} \\ V_+ & \text{noncompact operators} \end{cases}$$

Dekompozycja pod wewnętrznym produktem Cartana–Killinga.

Przykład

Cartan-Killing inner product na regularnej reprezentacji $\mathfrak{sl}(2; R)$:

$$(X, X) = \text{tr}R(x)R(X) = \text{tr} \begin{bmatrix} 0 & -2b & 2c \\ -c & 2a & 0 \\ b & 0 & -2a \end{bmatrix}^2 = 8(a^2 + bc)$$

Na tej podstawie możemy łatwo wyprowadzić formę metryki dla Cartan-Killing inner product:

$$8(a^2 + bc) = (a \ b \ c) \begin{bmatrix} 8 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \\ 0 & 4 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

Wygodny wybór wektorów bazowych to taki, które diagonalizują tę macierz metryki: X_a i $X_{\pm} = X_b \pm X_c$ W tej bazie macierz metryki:

$$\begin{bmatrix} 8 & 0 & 0 \\ 0 & 8 & 0 \\ 0 & 0 & -8 \end{bmatrix} \begin{matrix} X_a \\ X_+ \\ X_- \end{matrix}$$

Przykład, cd.

W tym odwzorowaniu jasne jest, że operator X_- obejmuje jednowymiarową zwartą podalgebrę w $\mathfrak{sl}(2; \mathbb{R})$ i generatory X_a, X_+ są niezwarłe. Powinniśmy tutaj zaznaczyć, że inner product można również obliczyć jeszcze prościej definiując 2×2 macierz reprezentacji $\mathfrak{sl}(2; \mathbb{R})$

$$(X, X) = \text{tr} \begin{bmatrix} a & b \\ c & -a \end{bmatrix}^2 = 2(a^2 + bc)$$

Daje to inner product, który jest proporcjonalny do inner product uzyskanego z regularnej reprezentacji. Ta obserwacja może być użyta do szybkiego obliczania Cartan-Killing inner products dla wszystkich macierzy algebry Liego

Bibliografia

Lie Groups, Physics, and Geometry: *An Introduction for Physicists, Engineers and Chemists*, Robert Gilmore, 2008 Cambridge University Press